



For sensored motor  
**MC971CR**

BRUSHLESS  
SPEED  
CONTROLLER

センサーコントロール・ブラシレス ESC

**取扱説明書**

**Futaba**<sup>®</sup>  
Produced by **ACUVANCE**

1M23N34504

このたびは MC971CR をお買い上げいただきありがとうございます。この MC971CR は、株式会社アキュヴァンスとの共同開発で、S.BUS 接続による送信機からのセッティング及び送信機へのデータ表示を可能にした、電動ラジコンカー用センサー付ブラシレスモーター専用の高周波ドライブ方式 FET モーターコントローラです。

ご使用前に、この取扱説明書をお読みのうえ、正しく安全にお使いください。また、お読みになられた後も大切に保管してください。

※ S.BUS : エスバス

双葉電子工業(株)の R/C システム用シリアル通信の規格名。

For sensored motor  
**MC971CR**

BRUSHLESS  
SPEED  
CONTROLLER

センサーコントロール・ブラシレス ESC

# 取扱説明書

- 
- 本書の内容の一部または全部を無断で転載しないでください。
  - 本書の内容に関しては将来予告なしに変更することがあります。
  - 本書の内容は万全を期して作成していますが、万一ご不明な点や誤り、記載もれなどお気づきの点がございましたら弊社までご連絡ください。
  - お客様が機器を使用された結果につきましては、責任を負いかねることがございますのでご了承ください。

ご使用上の注意 .....	4
特長 .....	5
仕様.....	5
付属品 .....	5
各部の名称と配線.....	6
走行前の準備.....	8
送信機のスロットルポジションの初期設定.....	8
初期設定方法 .....	8
スロットルポジションの初期設定の確認 .....	10
スタンバイ状態の確認.....	10
【重要】バック（後退）走行に関するセーフティ機能について .....	11
各設定の変更.....	12
設定モードの選択 .....	12
ESC モードによる設定変更の流れ.....	12
セレクトモード（設定モード = ESC モード時） .....	13
ドライブフィーリングの変更.....	14
セッティングモード（ESC 設定モード時） .....	14
①プログラムロード.....	14
②ドライブ周波数の変更.....	14
③ニュートラルブレーキ周波数の変更 .....	15
④ブレーキ周波数の変更.....	15
⑤イニシャルスピードの変更.....	16
⑥ニュートラルブレーキパワーの変更 .....	16
⑦イニシャルブレーキパワーの変更.....	16
⑧フルブレーキパワーの変更.....	17
⑨オペレーションモードの変更.....	18
⑩カットオフ電圧の変更.....	18
ブースト／ターボ機能.....	19
⑪フルブースト進角の変更 .....	19
⑫ブーストスタート回転数の変更 .....	20
⑬ブーストエンド回転数の変更 .....	20
⑭フルターボ進角の変更.....	21
⑮レブリミット回転数の変更.....	21
ユーザープログラム（現在値）の保存 .....	21
バッテリー逆接保護回路.....	22
走行中のエラーシグナル（LED の点滅パターン） .....	22
全 LED 点滅（フラッシング）と共にモータ出力が停止～センサーエラー ..	22
LED 緑が点滅して低速走行となる～低電圧カットオフ .....	23
LED 橙が点滅して低速走行となる～ヒートプロテクト .....	23
スタンバイ状態のシグナル LED 早見表.....	24
その他.....	24
本製品の修理について.....	25
メモ .....	26

## ご使用上の注意

いつも安全に製品をお使いいただくため、以下の点にご注意ください。  
本書の中で次の表示がある部分は、安全上で特に注意する必要のある内容を示しています。



**危険**

この表示を無視して誤った取り扱いをすると、使用者または他の人が死亡または重傷を負う危険が差し迫って生じることが想定される場合。



**警告**

この表示を無視して誤った取り扱いをすると、使用者または他の人が死亡または重傷を負う可能性が想定される場合。または、軽傷、物的損害が発生する可能性が高い場合。



**注意**

この表示を無視して誤った取り扱いをすると、使用者または他の人が重傷を負う可能性は少ないが、傷害を負う危険が想定される場合。ならびに物的損害のみの発生が想定される場合。

## バッテリーについて



**危険** 発煙、火災、火傷を防ぐために

バッテリーは、使用方法を誤ると大変危険です。取扱には十分注意が必要です。誤配線やケーブル間のショートなどは、発火や発煙の恐れがあります。バッテリーとスピードコントローラ（以下 ESC）の脱着のときは、ESC の電源スイッチを必ず切ってください。バッテリーを使わないときは、ESC や充電器から取り外し、針金やビスなどのないところに保管します。

## 使用システムと搭載場所



**警告** 誤作動を防ぐために

2.4GHz システム以外で使用しないでください。また、受信機および受信機のアンテナは、ESC、モーターコード、電源コード、ニッカドバッテリー等の大電流が流れる部分から離して搭載してください。誤動作する可能性があり、車が暴走すると大変危険です。

## 本体アルミケースについて



**警告** 火傷を防ぐために

高負荷を伴う走行の後には、本体アルミケースの表面が高温になる場合があります。走行後すぐ身体に触れ火傷しないよう、取り扱いには十分ご注意ください。

## 取扱について



**警告** 事故、故障を防ぐために

- ESC の分解 / 改造、本来の目的以外での使用はしないでください。
- ESC を火気に近づけたり、加熱しないでください。また、本体に水などの液体がかからないようにしてください。誤動作により車が暴走し大変危険です。また、故障の原因となります。
- 走行前には必ず動作チェックを行なってください。
- ギヤーに小石等がはさまったり、走行中に障害物にぶつかった時、無理に走行しようとししないでください。故障や焼損の原因となります。

## 特長

- MC リンク機能搭載の送信機 (2022年3月現在 T10PX/T7PX(R)/T7XC/T4PM) との無線 / 有線通信に対応、付属の S.BUS 変換ケーブル (SBM-1) の接続により、送信機からのセッティング及びテレメトリー機能で送信機へのデータ表示を可能にしました。MC リンク機能を使用することでセッティング項目 / 値が大幅に拡大し、ドライバビリティが飛躍的に向上します。また、弊社 SR モードに対応し、高速レスポンスによるドライビングを可能にしました。(UR モード非対応)  
※ テレメトリー機能は、F-4G および T-FHSS 通信時に使用可能です。ただし、T-FHSS SR 通信時はテレメトリー機能は使用できませんのでデータ表示はできません。
- 計算された放熱設計に基づくスタイリッシュなアルミボディ  
筐体にはアルミボディを採用。基板の発熱を素早く吸収するアルミ体積と、蓄えられた熱を素早く放熱する表面積を確保しながら、スタイリッシュかつ重厚感のあるデザインに仕上げました。
- より最適化された回路設計とフラット / ダイレクトな出力特性  
出力と効率のバランスをより最適化することで、ドライブフィードバックの向上と ESC / モーターの低発熱化を実現しました。フラットかつダイレクトな出力特性は、上級ユーザーは勿論のこと初級ユーザーにも扱いやすく、幅広い RC カテゴリに適応可能です。
- バッテリー逆接保護回路搭載 (P.22 参照)

## 仕様

※仕様は予告なく変更することがあります。

- 使用電源 : 6.0V-8.4V
- 連続・瞬間最大電流 : 電池発生最大電流まで
- ドライブ周波数 : 1-32kHz
- ブレーキ周波数 : 0.5-32kHz
- ON 抵抗値 : 0.27m Ω (FET 規格値)
- 適合モーター : センサードブラシレスモーター  
: ブースト / ターボ無 : FAN 無 7.5T 以上 / FAN 有 4T 以上  
: ブースト / ターボ有 : FAN 無 8.5T 以上 / FAN 有 5T 以上
- 外形寸法 : W31.0 × D36.0 × H20.5mm
- 重量 : 47.0g (コード類、キャパシタを除く)
- レギュレータ出力 : 6V/3A 出力

## 付属品

※ MC971CR 本体の他に下記のもので付属します。

- ・ 200mm RX ケーブル (MC971CR と受信機のスロットルチャンネルに接続します)
- ・ S.BUS 変換ケーブル (SBM-1) (MC971CR と S.BUS 受信機の S.BUS2 ポートに接続してテレメトリーおよびワイヤレス設定に使用します)
- ・ 160mm センサーケーブル / ・ 両面テープ 2 枚 / ・ 黒色収縮チューブ 2 本

# 各部の名称と配線



**警告** 発煙、火災、火傷を防ぐために

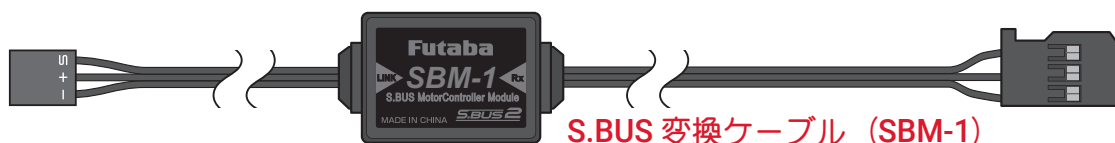
バッテリーの極性を間違えないように十分注意してください。間違えると、発火や発煙の恐れがあります。また、ESCの故障の原因になります。

下図の通り接続してください。

## LINK 端子

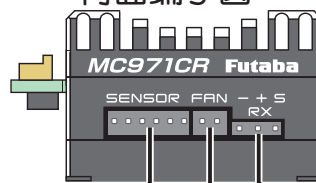
※ S.BUS 変換ケーブル (SBM-1) で、受信機の S.BUS2 ポートと接続し、テレメトリーおよびワイヤレス設定または、送信機の com ポートと接続して有線設定に使用します。

※ S.BUS 接続によるテレメトリー無線通信を行わない場合でも、受信機の S.BUS または空きチャンネルに接続することで、サーボへの電力が安定します。

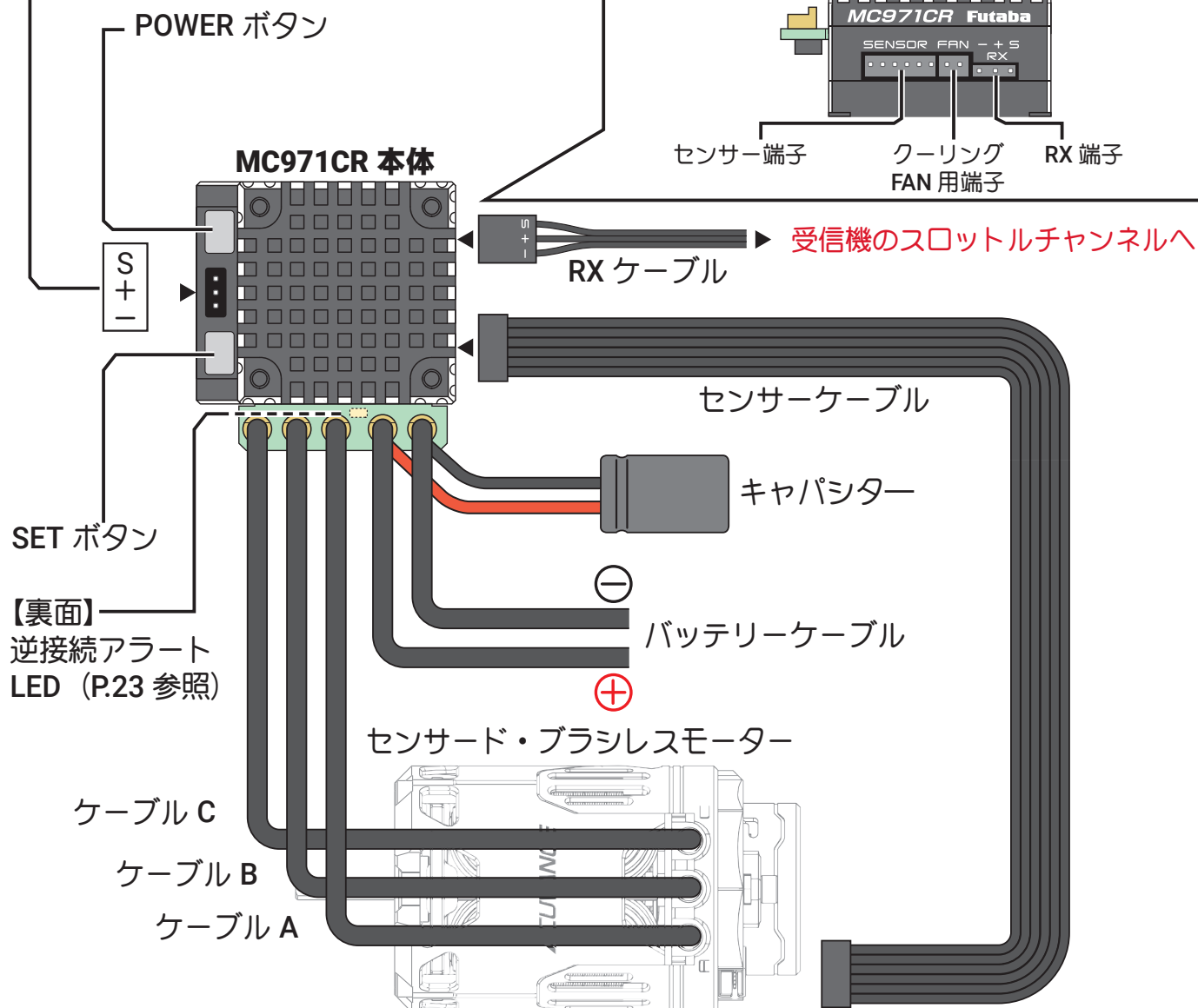


S.BUS 変換ケーブル (SBM-1)

## 背面端子図



センサー端子      クーリング FAN 用端子      RX 端子



## ● POWER ボタン

電源 ON/OFF を切り替えるボタンです。

- ・ 短押し、LED (緑 + 赤) が 3 回点滅 → LED (緑 + 橙) が 4 回点滅後スタンバイ状態 (P.10) で走行可能
- ・ 2 秒以上長押しで ON ⇒ OFF
- ・ OFF → 長押し、LED (緑 + 橙) が 3 回点滅後、LED 緑が点滅で、初期設定モード (P.8 ~ P.9)

## ● LINK 端子

付属の S.BUS 変換ケーブル (SBM-1) を使用し、送信機とのセッティングデータ通信をおこなう端子です。送信機の com ポートまたは、受信機の S.BUS2 ポートと接続します。

## ● SET ボタン

MC971CR 本体でセッティング変更をおこなう際に使用します。また、MC971CR 本体でセッティングをおこなう「ESC モード」と、送信機でセッティングをおこなう「MC リンクモード」の切り替えにも使用します。

## ●クーリング FAN 接続端子

別売クーリング FAN、またはモータ搭載 FAN 接続端子です。株式会社アキュヴァンスより発売されている、FAN ユニットが使用できます。(他社製 FAN をご使用になると、FAN および ESC が破損する場合がございます。)



**警告**

各コネクタを差し込む際は、向きに注意して奥まで確実に差し込んでください。走行時の振動で抜け、車が暴走すると大変危険です。また、逆に接続した場合、動作しません。



**警告**

調整時や動作チェック時にはモーターを外すか、車体を調整用の台に乗せる等の車が走り出さないような対策を施してください。正しく設定されていない場合、車が不意に走り出したりして、大変危険です。



**注意**

センサーケーブルが接続されていない / 差込みが不十分 / 断線している / 接触不良を起こしている場合、全ての LED がフラッシング (高速点滅) します。この状態では全ての操作を受け付けません。センサーケーブルの接続確認、または交換してください。



**注意**

ESC との接続の際は、必ず A・B・C の記号が一致したケーブル同士を接続してください。記号の異なるケーブルを接続すると、モーターの回転を制御できない上、ESC やモーターに大電流が流れる場合があり、各機器の破損 / 焼損に繋がります。また、センサーレスタイプのブラシレスモーターとは異なり、A と C を入れ替えてもモーターの回転方向を切り替えることはできません。必要に応じ、ESC にて回転方向の切り替え\*をおこなってください。

\*回転方向を切り替えるには、ESC に回転方向変更機能を搭載していることが必須となります。本機はこの機能を搭載しています。(P.18)



**注意**

バッテリー / モーターケーブルを交換する場合は、コテ先面積が広く高出力 (60W 相当) の半田コテを使用し、素早く作業をおこなってください。出力の弱いコテではハンダが溶けにくいために十分な溶着ができず、振動でケーブルが外れたり、接触不良を起こしたりする場合があります。また、長時間 (10 秒以上) 過度の加熱をすると内部部品が破損する場合があります。(端子同士がハンダ等でショートしないよう、十分にご注意ください)。また、入出力コードのハンダ接続部分が車体の導電部分に接触しないように搭載してください。



**注意**

モーターをモーターマウントに固定するビスは、必ずモーターに指定された長さのものをご使用ください。ビスが長すぎるとモーター内部の部品と干渉し、ショート等の動作不具合が起こる場合があります。

## 走行前の準備

初めてご使用の際は、ご使用の送信機と ESC のニュートラル位置が一致していません。初期設定が完了する前に走行を試みると、スイッチ ON と同時にモーターが回転を始める場合があります。大変危険ですので、初めて電源を投入する際に、必ず以下の「送信機のスロットルポジションの初期設定」を行なってください。（初期設定中はモーターは回転しません。）

### 送信機のスロットルポジションの初期設定

ご購入直後、あるいは送信機を交換された直後は、送信機のニュートラルポイント / 前進側 MAX ポイント / 後進（ブレーキ）側 MAX ポイントを ESC に記憶させる必要があります。以下の手順で行います。

#### 準備

設定の前に、送信機のスロットルに関する設定（EPA= エンドポイントアジャスト、最大ブレーキ量等）を全て初期状態とし、スロットル動作比率は 50 : 50 にしてください。設定が変更されていると、送信機の信号を ESC が正常に検知せず、初期設定ができない場合があります。

#### 準備

必ずモーターと ESC をセンサーケーブルで接続してください。センサーケーブルが接続されていない / 差込みが不十分 / 断線している / 接触不良を起こしている場合、全ての LED がフラッシング（高速点滅）します。この状態では全ての操作を受け付けませんので、センサーケーブルの接続確認、或いは交換を行ってください。尚、センサーケーブルは、初期設定時のみではなく、走行中も常に接続したままとしてください。3 本（A・B・C）のモーターケーブルは外したままで構いませんが、ケーブルのコネクタ同士がショートしないようご注意ください。

#### 準備

モーターケーブルを接続したまま初期設定をおこなう場合は、モーターを必ずシャーシのモーターマウント等に固定し、車体が不用意に動かないようピニオンギヤを外してください。

### 通常走行 電源 ON

POWER ボタンを短押し、LED（緑 + 赤）が 3 回点滅 → LED（緑 + 橙）が 4 回点滅後スタンバイ状態（P.10）LED 青が点灯になり、（設定モードの違いにより青点滅 / 赤点滅 / 橙点灯）走行可能になります。ただし、以下の初期設定を行ってから、走行するようにしてください。

### 電源 OFF

POWER ボタンを 2 秒押し続けると電源が OFF になります。

#### 警告

電源スイッチの ON/OFF は必ず下記の順で操作してください。

ON 時：送信機 → ESC / OFF 時：ESC → 送信機

### 初期設定方法

#### 1. ≪初期設定前の注意≫

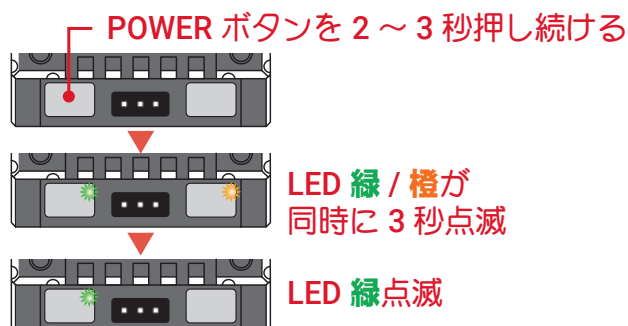
ESC の電源が OFF であることを確認の上、ESC とバッテリー / モーター（センサーケーブルのみでも可） / 受信機を正しく接続してから、送信機の電源を入れます。



## 2. «初期設定モード»

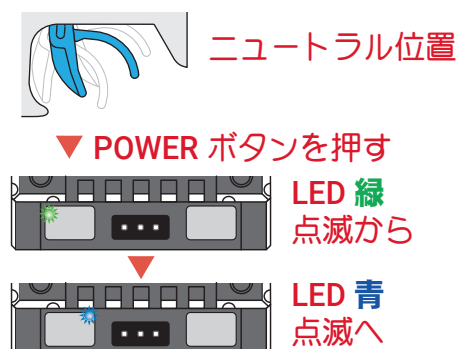
### 初期設定モード電源 ON

電源 OFF の状態で POWER ボタンを 2 ～ 3 秒押し続けると、LED (緑 + 橙) が 3 回点滅後、LED 緑が点滅を開始し、初期設定モードの状態になります。その後 POWER ボタンを離します。



## 3. «ニュートラルポイントの設定»

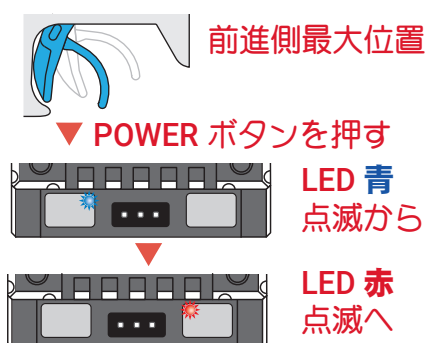
LED 緑の点滅中に、送信機のスロットルをニュートラル位置に合わせ、POWER ボタンを短く 1 回押します。その後、LED 青が点滅します。



## 4. «ハイポイントの設定»

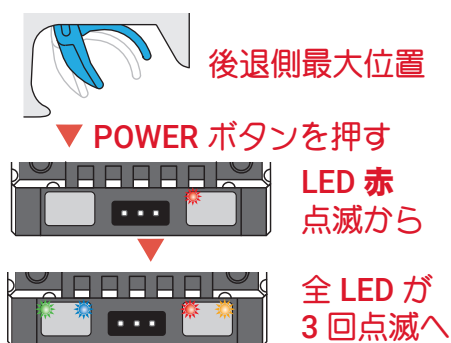
LED 青が点滅している間に、送信機のスロットルを前進側最大位置に合わせ、POWER ボタンを短く 1 回押します。その後、LED 赤が点滅します。

※前進側最大位置で POWER ボタンを押しても LED 赤の点滅に切り替わらない場合は、後退 (ブレーキ) 側最大位置に合わせ、POWER ボタンを短く 1 回押してください。



## 5. «ブレーキハイポイントの設定»

LED 赤が点滅している間に、送信機のスロットルを«ハイポイントの設定»の手順とは反対側の最大位置に合わせ、POWER ボタンを短く 1 回押します。その後、すべての LED が 3 回点滅します。



これでスロットルポジションの初期設定は完了です。自動的に、スタンバイ状態 (P.10) に移行します。

### 重要

上記手順 4 «ハイポイントの設定» 時に※の操作を行なった場合は、操作方向が逆のため、「送信機のスロットルポジションの初期設定」が全て完了した後、送信機のスロットルチャンネルのノーマル⇄リバースの切替を行なってください。

### 注意

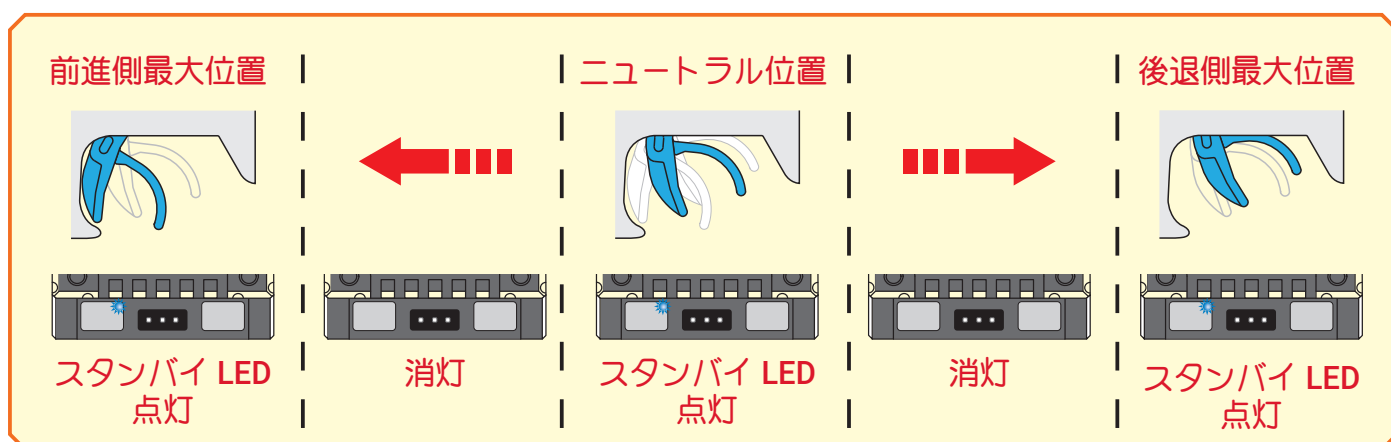
送信機のスロットルポジションは、経年変化や劣化等によりずれる事があります。ESC がスタンバイ状態で LED の点灯がちらついている場合は、再度送信機の初期設定を調整し直してください。

## 走行前の準備

### スロットルポジションの初期設定の確認

スロットルがニュートラル、前進側 / 後退 (ブレーキ) 側最大位置にあるときのみスタンバイ LED (下記) が **点灯** し、それ以外の位置で **消灯** していれば、走行前の初期セットアップは正常に完了しています。

(スロットルの動きに合わせて点灯⇔消灯と変化するのは、スタンバイ LED のみで、その他の LED は変化しません。)



スタンバイ LED の点灯動作がこの通りでない場合、初期設定が正常に完了していません。送信機のスロットル関係の設定が初期化されているか、RX ケーブルの受信機への配線口に問題がないかを確認の上、再度初期設定をし直してください。

**注意** 車体部の構造によっては、スロットルを前進側に操作すると車体が後退する場合があります。この場合は、モーターの回転方向を変更してください。(P.18)

### スタンバイ状態の確認

工場出荷時のスタンバイ状態は右図のようになります。各 LED 表示の意味は、下記の通りです。

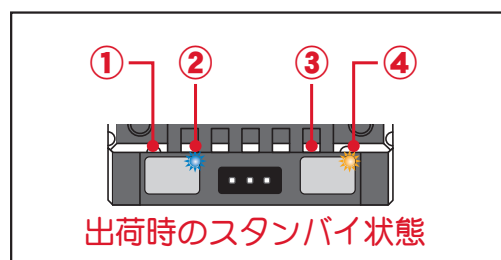
#### ① LED < 緑 > : 工場出荷時 = 消灯

※ 走行により、バッテリー電圧が低下してカットオフ電圧 (P.18) に達した場合、LED < 緑 > が点滅し、低速走行となります。この場合バッテリーを交換してください。

#### ② LED < 青 > : 工場出荷時 = 点灯

設定モード (P.12) が ESC モード時のスタンバイ LED です。MC リンクモード時は点灯しません。

※ ESC モードにおいて、プログラムロード (P.14) で「ブースト / ターボ無効」を選択した場合、または「フルブースト進角」(P.19) 及び「フルターボ進角」(P.21) の両方を『無効』に設定した場合、LED < 青 > が点滅します。



### ③ LED <赤> : 工場出荷時=消灯

設定モードがMCリンクモード時のスタンバイLEDです。ESCモード時は点灯しません。

※ MCリンクで「ノンブースト」の設定にした場合、または「フルブースト進角」及び「フルターボ進角」を共に『Invalidity(無効)』に設定した場合、LED <赤> が点滅します。

### ④ LED <橙> : 工場出荷時=点灯

バック走行機能 (P.18) が ON であるときに点灯します。OFF のときは点灯しません。

※ 走行により ESC が過熱して規定温度に達した場合、LED <橙> が点滅し、低速走行となります。この場合、ESC が常温に戻るまで走行を停止させてください。また、僅かな走行時間で LED <橙> が点滅する場合、ギヤ比等の設定により過負荷になっている可能性がありますので、各設定状況を確認ください。

## 【重要】バック（後退）走行に関するセーフティ機能について

RCカーでは、ブレーキと後退を同一のスロットル操作で行なうため、「**ブレーキをかけたい時に後退してしまう**」といった操作上の不都合が生じます。また、モーターが前進方向へ回転している最中に突然逆回転に切り替わると、ギヤ類 / モーター / ESC に大きな負担がかかる上、場合によっては各部の破損を引き起こします。これらを防ぐために、本機には次の機能を搭載しています。

ブレーキをかけた後、スロットルを一旦ニュートラルに戻し、なおかつ、前進方向へ回転しているモーターが完全に停止し、1秒以上経過してからスロットルをブレーキ側にするとバックする（1秒以内ではバックしない）。これにより、バック機能を ON にしている場合でも、車体が前進方向に走行している間はブレーキ側スロットル操作による車体の動作がブレーキングのみとなり、意図せぬ急な後退による駆動系パーツの破損や他車との接触等、様々なトラブルを未然に防ぎます。また、小刻みにブレーキをかけながらコーナリングを行なう場合は必須機能と言えます。

### 重要

このセーフティ機能は解除出来ません。ただし、【バック走行 ON/OFF とモーター回転方向の切替】(P.18) 機能で、クローラ向けの設定にしている場合、スロットルをブレーキ側に入れた際の車体の動作がバック走行に特化（ブレーキは利きません）されますので、この機能は無効となります。

以上で走行前の準備は完了です。モーターを接続し、走行をお楽しみください。

※リチウムポリマバッテリーをご使用の場合は、走行の前に、カットオフ電圧を 3.2V/cell（推奨）に設定してください。（P.18）

# 各設定の変更

## 設定モードの選択

まず、【ESCモード】、【MCリンクモード】のどちらかを選択します。様々な機能の設定変更を、ESC本体でおこなう場合はESCモード、送信機でおこなう場合はMCリンクモードに切り替えてください。工場出荷時は、ESCモードが選択されています。

### 設定モードの切替方法

1. スタンバイ状態で、SET ボタンを 4 秒以上押し続けます。
2. LED (青 / 赤) が入れ替わり、設定モードが切り替わります。

SET ボタンを  
4 秒以上押す



\*バック走行機能 (P.18) が ON のときは、LED 橙が点灯したままの状態です。

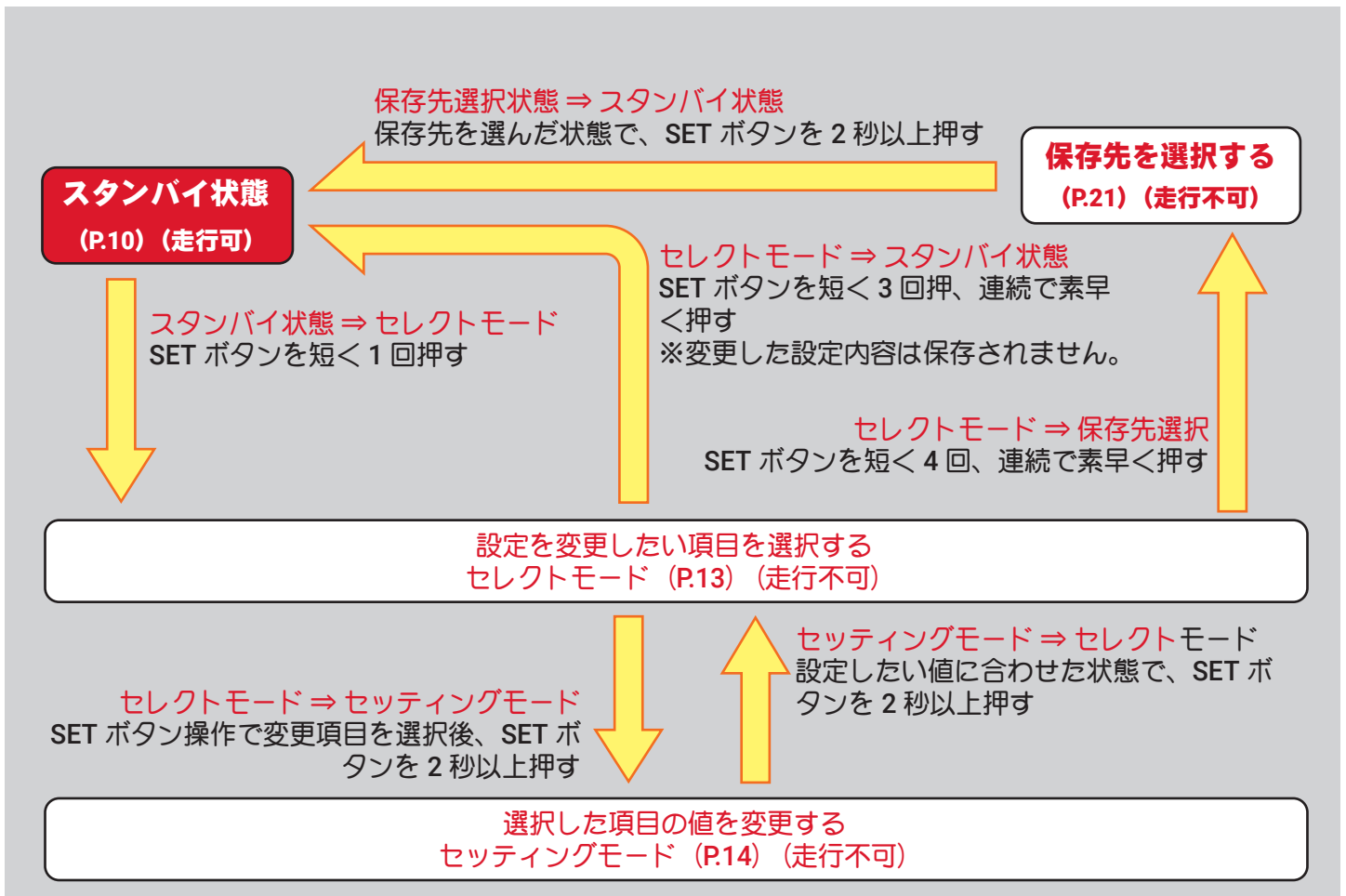
同じ手順を繰り返すことで【ESCモード】 (青) と【MCリンクモード】 (赤) が交互に切り替わります。

### 重要

設定モードによって、設定変更ができる項目や、各数値の可変領域 / 可変単位が異なります (P.14 ~ 21)。ESCモードでの設定方法は次項以降を、MCリンクモードでの設定方法は、各送信機の取扱説明書をご参照ください。

## ESCモードによる設定変更の流れ

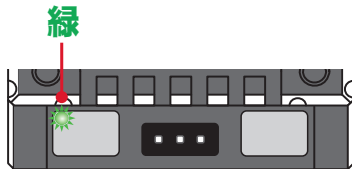
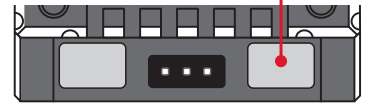
※初期設定が完了していない場合、以下の操作はできません。



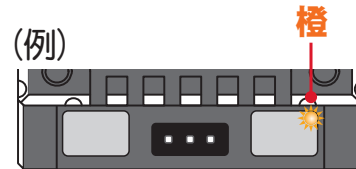
## セレクトモード (設定モード = ESC モード時)

スタンバイ状態 (P.10) で SET ボタンを短く 1 回押すと、LED 緑が点滅を始め、セレクトモードの状態になります。(セレクトモードでは、送信機のスロットルを操作してもモーターは回転しません。)

SET ボタンを  
1 回押す



セレクトモード  
(LED 緑が点滅)



(例)

「ブレーキ周波数の変更」を選択している状態 (LED 橙が点滅)

SET ボタンを短く 1 回押す度に点滅 LED が切り替わり、現在選択している設定項目を表します (設定項目の内容は下記参照)。また、SET ボタンを短く 2 回押すと、一つ前の項目に戻ります。

LED の点滅パターンが表す設定項目 (各項目の詳細は次項参照)

- |                             |                            |
|-----------------------------|----------------------------|
| 【緑 2 回点滅】プログラムロード           | 【緑+青+赤 2 回点滅】オペレーションモードの変更 |
| 【青 2 回点滅】ドライブ周波数の変更         | 【青+赤+橙 2 回点滅】カットオフ電圧の変更    |
| 【赤 2 回点滅】ニュートラルブレーキ周波数の変更   | 【緑 4 回点滅】フルブースト進角の変更       |
| 【橙 2 回点滅】ブレーキ周波数の変更         | 【青 4 回点滅】ブーストスタート回転数の変更    |
| 【緑+青 2 回点滅】イニシャルスピードの変更     | 【赤 4 回点滅】ブーストエンド回転数の変更     |
| 【緑+赤 2 回点滅】ニュートラルブレーキパワーの変更 | 【緑+赤 4 回点滅】フィルターボ進角の変更     |
| 【緑+橙 2 回点滅】イニシャルブレーキパワーの変更  | 【青+赤+橙 4 回点滅】レプリミット回転数の変更  |
| 【青+赤 2 回点滅】フルブレーキパワーの変更     |                            |

### 【現在の設定値を確認する方法】

セレクトモードで、現在の設定値を確認したい項目に LED を合わせて放置します。約 2 秒後、「設定項目を表す LED」と「その項目の現在の設定値を表す LED」が、交互に切り替わりながら点滅 / 点灯します。

(「設定項目を表す LED」が点滅 ⇔ 「その項目の現在の設定値を表す LED」が点灯)

※ SET ボタンを 1 回押すことで、セレクトモードに戻ります。

※ 各 LED の表示内容は、P.14 ~ P.21 をご参照ください。

※ 「プログラムロード」について、「現在の設定値を表す LED」は、表示されません。

# ドライブフィーリングの変更

## セッティングモード (ESC 設定モード時)

### セッティングモードへの移り方

セレクトモード (P.13) から、SET ボタンで設定を変更したい項目に LED 位置を合わせた後、SET ボタンを 2 秒以上押し続けると、セッティングモードに移ります (セッティングモードでは、送信機のスロットルを操作してもモーターは回転しません)。

現在の状態は、点滅している LED で判断できます。

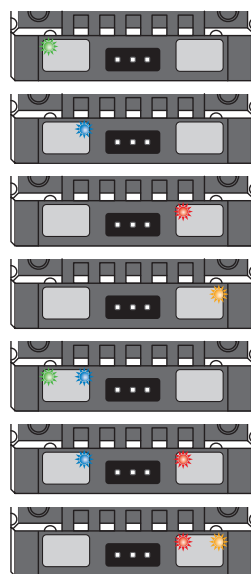
#### ① プログラムロード (LED 緑 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 緑 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短かく 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それとともないそれぞれの用途に合わせた、プリセットプログラムとユーザープログラム①/②が右図のように変化します。

お好みのプリセットプログラムに LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。プログラムが決定しセレクトモードの LED 緑点滅に戻ります。また、プリセットプログラムを呼び出し、それを元に続けて各ファンクションをお好みの設定に変更することも可能です。

変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行ってください。



ドリフト (工場出荷時)

ブースト / ターボ無効

ツーリング

オフロード 2WD

オフロード 4WD

ユーザープログラム①

ユーザープログラム②

### ユーザープログラムについて

- 本機で、設定した各項目を記憶させる領域です。本機には 2 種の記憶領域 (ユーザープログラム①/②) があります。
- ユーザープログラムへの保存は、各項目ごと及び全設定後と、いずれも可能です。

**重要**

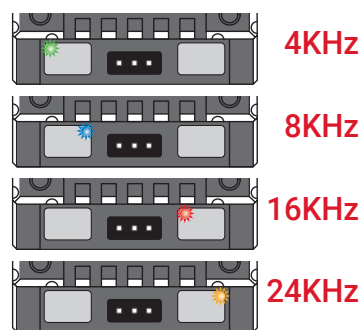
「**ブースト / ターボ無効**」選択時は、ブースト及びターボ機能 (後述の項目⑪以降) は使用できません。この場合、セレクトモードにおいて⑪から⑮はスキップされます。また、進角は 0° に固定されます。

#### ② ドライブ周波数の変更 (LED 青 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 青 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短かく 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それとともないドライブ周波数が次ページ右上のように変化します。

お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押しします。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。

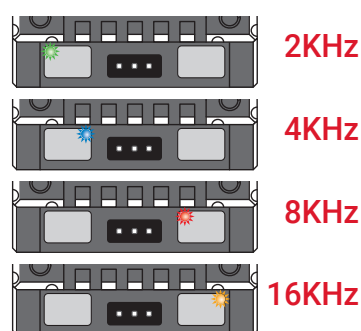


**解説** 数値が低いほど【パンチ力 = 増 / 加速の滑らかさ = 減】となり、数値が高いほど【パンチ力 = 減 / 加速の滑らかさ = 増】となります。

### ③ ニュートラルブレーキ周波数の変更 (LED 赤 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 赤 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それとともないニュートラルブレーキ周波数が右図のように変化します。お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押しします。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。



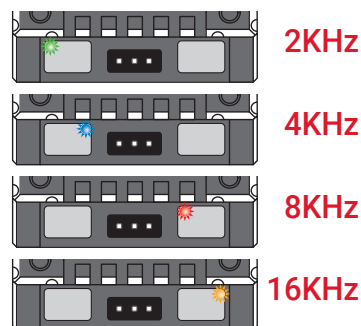
変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。

**解説** 数値が低いほどクイックなブレーキングとなり、数値が高いほど滑らかなブレーキングとなります。

### ④ ブレーキ周波数の変更 (LED 橙 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 橙 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それとともないブレーキ周波数が右図のように変化します。お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押しします。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。



変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。

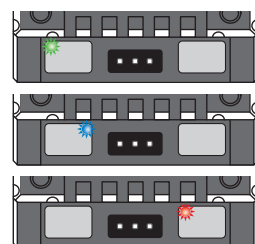
**解説** 数値が低いほどクイックなブレーキングとなり、数値が高いほど滑らかなブレーキングとなります。

# ドライブフィーリングの変更

## ⑤ イニシャルスピードの変更 (LED 緑+青 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 緑+青 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それにもないイニシャルスピードが右図のように変化します。お好みの設定に LED 数を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。



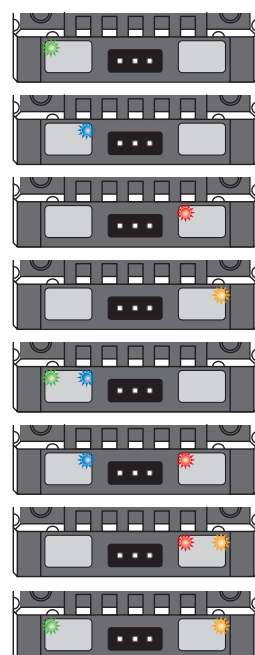
0%  
8%  
14%

**解説** 加速し始める瞬間のスピードです。初期設定数値が大きいほど、スロットルレバーの引き始めのスピードが上がります。過度な設定はスピンやギヤ欠けの原因となりますので、適度な値に設定してください。

## ⑥ ニュートラルブレーキパワーの変更 (LED 緑+赤 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 緑+赤 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それにもないニュートラルブレーキパワーが右図のように変化します。お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。



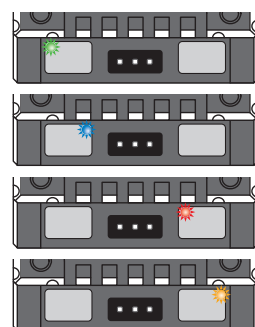
0%  
4%  
8%  
10%  
12%  
14%  
16%  
32%

**解説** スロットルをニュートラルに戻した際に働く制動力の調整です。設定数値が大きいほど、制動力が高くなります。

## ⑦ イニシャルブレーキパワーの変更 (LED 緑+橙 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 緑+橙 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それにもないブレーキパワーが右図のように変化します。お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。



6%  
12%  
16%  
26%



**解説**

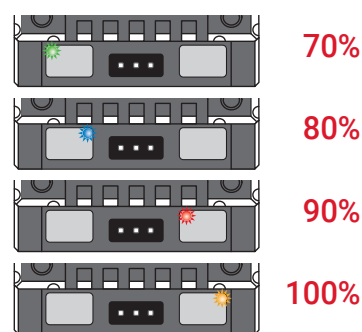
スロットルをブレーキ側に入れた瞬間のブレーキパワーの調整です。設定数値が大きいほど、初期制動力が高くなります。

**⑧フルブレーキパワーの変更 (LED 青+赤 2 回点滅)**



セレクトモードにてLED 青+赤 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く1 回押すたびに点灯LED が変化し、それとともにフルブレーキパワーが右図のように変化します。

お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「ユーザープログラム (現在値) の保存」(P.21) を行なってください。

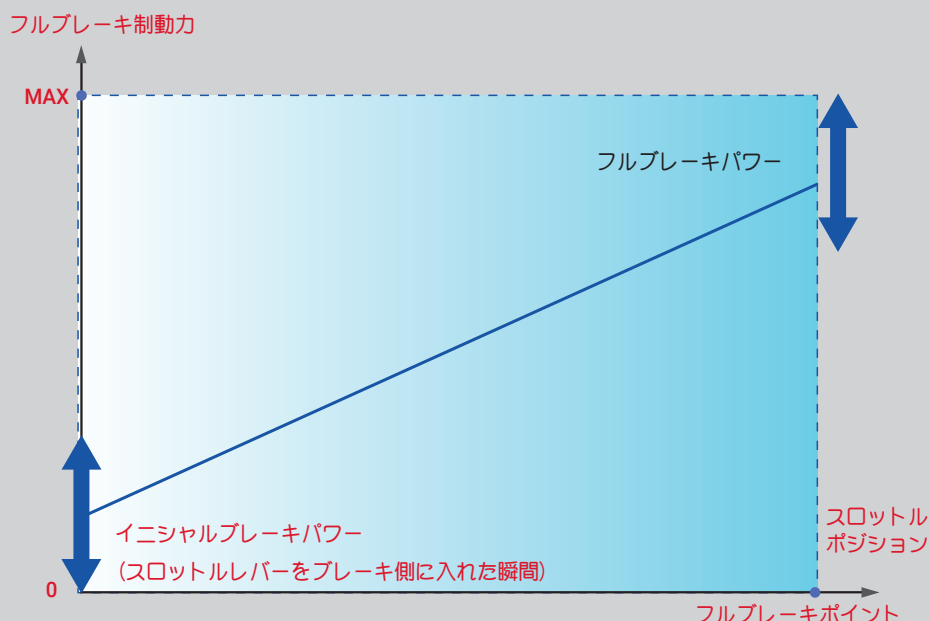


**解説**

スロットルをフルブレーキにしたときのブレーキパワーの調整です。設定数値が大きいほど、フルブレーキ時の制動力が強くなります。

**One Point**

スロットルが中間領域にあるときのブレーキの制動力は、右図のようにインisialブレーキパワー (項目⑦) とフルブレーキパワー (項目⑧) に連動します。

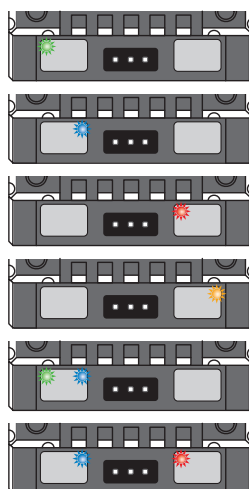


# ドライブフィーリングの変更

## ⑨オペレーションモードの変更 (LED 緑+青+赤 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 緑+青+赤 2 回点滅に合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それにもない設定内容が右図のように変化します。好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。



- 正回転+前進+ブレーキ
- 正回転+前進+ブレーキ+バック
- 正回転+前進+バック (クローラ向け)
- 逆回転+前進+ブレーキ
- 逆回転+前進+ブレーキ+バック
- 逆回転+前進+バック (クローラ向け)

**解説** 正回転/逆回転、及びバック走行の ON/OFF の切替を行ないます。

配線や初期設定が正常に行なわれているにも関わらず、スロットルを前進側に操作した際に車が後退する場合があります。これは、車体駆動部の構造によるものですので、このような症状が現れた場合は、本機能にてモーターの回転方向を逆転させます。

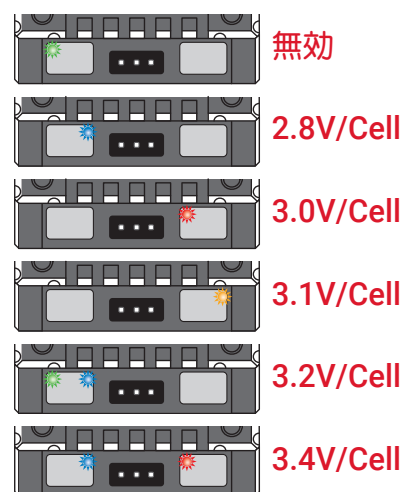
**注意** バック走行機能が ON の場合、スタンバイ状態で LED 橙が点灯します。

「クローラ向け」の設定ではブレーキが利かず、前進/バックが瞬時に切り替わります。クローラ以外の車体では絶対に使用しないでください。ESC/モーター/車体(ギヤ類)の破損の原因となります。

## ⑩カットオフ電圧の変更 (LED 青+赤+橙 2 回点滅)



セレクトモードにて LED 青+赤+橙 2 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それにもないカットオフ電圧が右図のように変化します。設定したいカットオフ電圧の LED を点灯させ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。カットオフ電圧の設定が切り替わり、セレクトモードに戻ります。一旦「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)で設定を保存し、電源を入れ直すことで、カットオフ機能が有効となります。



- 無効
- 2.8V/Cell
- 3.0V/Cell
- 3.1V/Cell
- 3.2V/Cell
- 3.4V/Cell

**参考** 接続したバッテリーのセル数を自動認識しますので、1セル当たりのカットオフ電圧を選択してください。設定時は走行時間等、十分ご注意ください。

### 解説

走行中に電圧が低下し、受信機がノーコン状態に陥る前にドライバーに知らせる機能です。走行中、MC971CRのバッテリー接続端子の電圧がカットオフ電圧に達すると、LED 緑が点滅し、超低速での定速走行となります。「無効」設定時は、本機能が作動せず、バッテリーを破損させる場合があります。設定時は走行時間等、十分ご注意ください。

## ブースト／ターボ機能

**ブースト機能** ---- モーターの回転数に連動して電子的進角を増加させ、さらにモーターの回転数を上げる機能です。

**ターボ機能** ----- フルスロットル時のみ、電子的進角をさらに増加させモーターの回転数を上げる機能です。

### One Point

- プログラムロードで「ブースト／ターボ無効」を選択した場合、「ブースト機能」及び「ターボ機能」は使用できません。
- ブースト／ターボ機能を使用していない場合（「ブースト／ターボ無効」に設定時）、ゼロ進角となり、スタンバイ状態で「ESCモード」ではLED 青が点滅、「MCリンクモード」ではLED 赤が点滅し、ひと目でゼロ進角かつブースト／ターボ無効であることがわかるようになっています。
- 本機では、「ブースト機能」／「ターボ機能」のいずれかのみ動作させる事ができます。（この場合は、プログラムロードで「ブースト／ターボ無効」以外を選択してください。

### 警告

「ブースト＋ターボ」、「ブーストのみ」の使用時は、8.5T (FAN 有 5T) 以上のモーターをご使用ください。これより低いターン数のモーター使用による破損は**保証対象外**となります。

### 注意

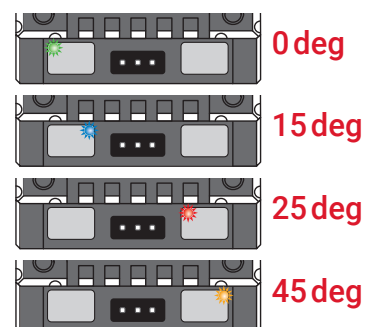
一般的に、ブースト／ターボ機能の使用は、ESC/モーターに過負荷をかけることとなります。ESC/モーターの発熱及びギヤ比には、十分ご注意のうえご使用ください。

## ⑪フルブースト進角の変更 (LED 緑 4 回点滅)



セレクトモードにてLED 緑 4 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それとともないフルブースト進角が右図のように変化します。

お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください



### 解説

ブーストにより増加する進角の最大値 (最終到達値) を決定します。

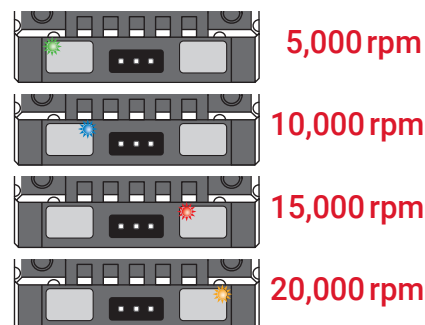
# ドライブフィーリングの変更

## ⑫ ブーストスタート回転数の変更 (LED 青 4 回点滅)



セレクトモードにて LED 青 4 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それとともないブーストスタート回転数が右図のように変化します。

お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。



**解説** ブーストが作動し始めるモーター回転数を決定します。この回転数を低く設定するほど、低回転域からブーストが作動します。

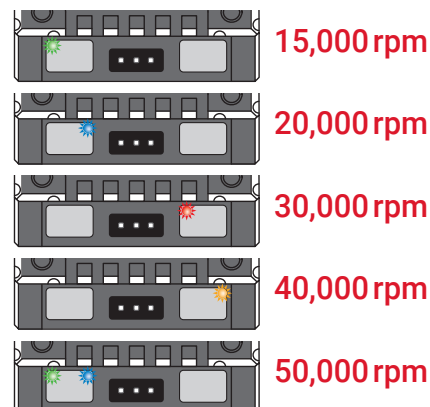
**注意** 低く設定する場合は、ギヤ比などの駆動系の負荷を軽くする必要があります。

## ⑬ ブーストエンド回転数の変更 (LED 赤 4 回点滅)



セレクトモードにて LED 赤 4 回点滅に合わせ、SET ボタンを 2 秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く 1 回押すたびに点灯 LED が変化し、それとともないブーストスタート回転数が右図のように変化します。

お好みの設定に LED を合わせ、そのまま SET ボタンを 2 秒以上押します。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「**ユーザープログラム (現在値) の保存**」(P.21)を行なってください。



**解説** ブーストの作動が終了するモーター回転数を決定します。ブーストスタート回転数との差が大きいかほど緩やかにブーストがかかり、差が小さいほど急激にブーストがかかります。

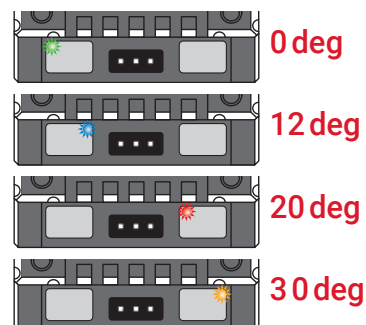
**注意** 必ずブーストスタート回転数よりも大きな数値に設定してください。急激なブーストアップは ESC やモーターに対して過負荷となる場合があるため、最初はブーストスタート回転数よりも十分大きな値に設定し、ギヤ比等を調整しながら必要に応じて徐々に値を小さくするようにしてください。

## ⑭フルターボ進角の変更 (LED 緑+赤 4 回点滅)



セレクトモードにてLED 緑+赤 4 回点滅に合わせ、SET ボタンを2秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く1回押すたびに点灯LEDが変化し、それとともないフルターボ進角が右図のように変化します。

お好みの設定にLEDを合わせ、そのままSET ボタンを2秒以上押しします。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に「ユーザープログラム (現在値) の保存」(本ページ下)を行なってください。



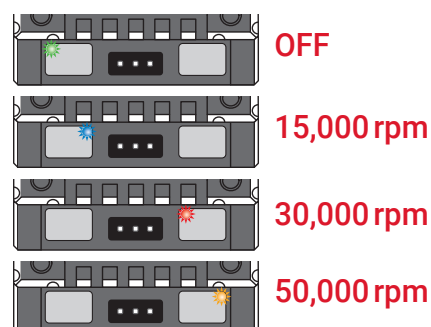
**解説** フルスロットル時に加える進角値を決定します。

**重要** ブースト機能とターボ機能を同時に使用する場合、フルブースト進角とフルターボ進角の合計が60deg以下になるように設定してください。

## ⑮レブリミット回転数の変更 (LED 青+赤+橙 4 回点滅)



セレクトモードにてLED 青+赤+橙 4 回点滅に合わせ、SET ボタンを2秒以上押し、セッティングモードの状態になります。SET ボタンを短く1回押すたびに点灯LEDが変化し、それとともないレブリミット回転数が右図のように変化します。お好みの設定にLEDを合わせ、そのままSET ボタンを2秒以上押しします。設定値が決定し、セレクトモードに戻ります。変更後の状態は電源を切るとリセットされますので、設定を保存する場合は、電源を切る前に次の「ユーザープログラム (現在値) の保存」を行なってください。



**解説** 設定した回転数以上に回転が上がらないよう、モーターへの出力を頭打ちさせる機能です。

## ユーザープログラム (現在値) の保存



セレクトモードにてSET ボタンを素早く4回押しと、全てのLEDが点滅し、その後自動的にユーザープログラムの保存先を選ぶ表示に切り替わります。LED 緑がユーザープログラム①、LED 橙がユーザープログラム②です。SET ボタンを押す毎に保存先が切り替わります。保存先を選択後、SET ボタンを2秒以上押しと保存され、スタンバイ状態に戻ります。

ユーザープログラム①



ユーザープログラム②



**解説** 保存したユーザープログラムは、P.14のプログラムロードで呼び出すことができます。

## 工場出荷時のプリセットプログラムについて

工場出荷時は、プリセットプログラム【ドリフト】に設定されています。

## バッテリー逆接保護回路

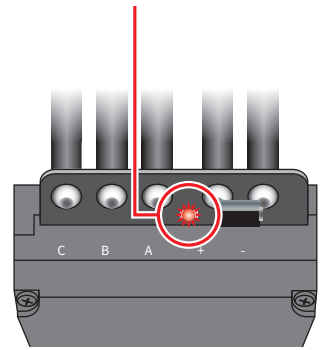
本製品は、バッテリー逆接保護回路を搭載しておりますので、バッテリーのプラス・マイナスを逆接続した場合でも、**10秒間程度の逆接**であれば ESC 本体回路が保護されます。

(保護回路作動時に多少の発熱があります。)

逆接続時はバッテリーターミナル裏側の LED が**赤色**に点灯しますので、**すぐにバッテリーを外し、正しく接続し直してください。**

※保護回路はバッテリー逆接続時に自動的に作動します。

アラート LED が赤く点灯



### 重要

本保護回路がバッテリー逆接続時に保護する部分は ESC の回路基板のみです。ESC に接続されているキャパシタは保護されませんので、バッテリー接続時は十分にご注意ください。

## 走行中のエラーシグナル (LED の点滅パターン)

### 全 LED 点滅 (フラッシング) と共にモータ出力が停止～センサーエラー

何らかの要因でセンサー信号が途切れた、或いは不安定となった際に、全 LED の点滅と共にモータ出力が停止します。全点滅時は一切のボタン操作を受け付けませんので、バッテリーを抜いて電源を OFF にしてください。

全 LED 点滅



### 【考えられるシグナル発生原因】

- モーターのセンサー機構に異常が発生している
- センサーケーブルが接触不良を起こしている
- センサーケーブルがモーターケーブルからの放射ノイズの影響を受け、センサー信号が乱れている。

### 【対策】

- モーターのセンサー部を交換する
- センサーケーブルを交換する
- センサーケーブルとモーターケーブルをできるだけ離してレイアウトする

### 重要

センサー信号の乱れは ESC やモーターの誤動作・異常発熱・破損原因にもなるため、センサーケーブルはモータ接続ケーブルと束ねたりせず、できるだけ離してレイアウトしてください。

## LED 緑が点滅して低速走行となる～ 低電圧カットオフ

ESC 本体のバッテリーターミナル部の電圧が、P.18 で設定したカットオフ電圧まで低下した際に、スタンバイ LED の点灯・点滅に加え、LED 緑が点滅して低速走行となります。

LED 緑点滅



### 重要

カットオフ電圧を検知するポイントが「バッテリー本体の電圧」ではなく、「ESC 側のバッテリーターミナル部の電圧」であることにご注意ください。バッテリーを接続するコネクタの接点コンディションや、コネクタを接着しているハンダの溶着状態が不十分ですと、その部分が大きな電気抵抗となり、ESC ターミナル部で検知される電圧はバッテリー電圧よりも大きく下回る値となります。設定しているカットオフ電圧と、カットオフ作動時の実際のバッテリー電圧に大きく差がある場合は、バッテリーを接続しているコネクタや、コネクタのハンダ溶着箇所に原因があると考えられます。ESC やモータの性能を発揮し切れていない状態とも言えますので、コネクタの交換やハンダ付けの手直しをお勧めします。

## LED 橙が点滅して低速走行となる～ ヒートプロテクト

走行により ESC が過熱して規定温度に達した際に、スタンバイ LED の点灯・点滅に加え、LED 橙が点滅して低速走行となります。この場合は、ESC の温度が下がるまで走行を中止してください。

LED 橙点滅



僅かな走行時間でヒートプロテクトが作動する場合、ギア比等の設定が過負荷になっている可能性がありますので、各設定状況をご確認ください。

## スタンバイ状態のシグナル LED 早見表

LED 色	点灯 	点滅 
緑	—	<b>カットオフ作動</b>
		カットオフ作動時は低速走行となります (P.18 参照)
青	設定モード = <b>ESC モード</b>	設定モード = <b>ESC モード</b> & ブースト・ターボ機能 OFF
	Link モード時 = 消灯 (P.12 参照)	ツーリング競技のレギュレーションに対応したシグナルです
赤	設定モード = <b>MC リンクモード</b>	設定モード = <b>MC リンクモード</b> & ブースト・ターボ機能 OFF
	ESC モード時 = 消灯 (P.12 参照)	ツーリング競技のレギュレーションに対応したシグナルです
橙	<b>バック走行可</b>	<b>ヒートプロテクト作動</b>
	バックキャンセル時 = 消灯 (バック走行 ON/OFF = P.18 オペレーションモード参照)	ヒートプロテクト作動時は低速走行となります
全色	—	<b>モーターセンサー信号 エラー</b>
		モーターセンサー故障・センサーケーブル通電不良等の可能性があります

## その他

### 【キャパシタについて】

本機付属のキャパシタは、株式会社アキュヴァンスより発売しております『シュバリエシリーズ』に交換していただくと、加速 / 燃費等で、より高い効果が得られます。



## 本製品の修理について

修理を依頼される前に、もう一度この取扱説明書をお読みになって、チェックしていただき、なお異常のある時は、弊社ラジコンカスタマーサービスセンターまで修理依頼してください。

### 修理の時に必要な情報

トラブルの状況をできるだけ詳しく書いて修理品と一緒に送りください。

- 症状(トラブル時の状況も含めて) / ●使用プロポ(送信機、受信機、サーボの型番)
- 搭載機体(機体名、搭載状況) / ●お送りいただいた修理品の型番および個数
- ご住所、お名前、電話番号

ただし、修理の内容によっては、共同開発先の株式会社アキュヴァンスでの修理対応とさせていただきます。その場合、株式会社アキュヴァンスの修理基準に基づく修理・返却・費用請求となりますのでご了承ください。

- ※ 株式会社アキュヴァンスへの転送につきましては、お客様からの修理依頼をもちましてご承諾をいただいたものとみなし改めて弊社から連絡することはございません。尚、転送にかかる費用につきましては弊社にて負担いたします。転送後、アキュヴァンスで動作確認・修理した商品は、アキュヴァンスから直接お客様に返送します。
- ※ MC971CR と他の弊社製品(送信機、サーボ等)を同時に修理に出された場合、**発送(送料) 及びご請求がそれぞれ別になる**場合がございます。
- ※ 上述の修理品の返却・費用請求の目的のため、お客様の氏名・住所・連絡先を株式会社アキュヴァンスに提供いたします。お客様からの修理ご依頼をもちまして個人情報の第三者提供へのご承諾をいただいたものとみなします。

### 受付窓口

< 受付時間：9:00～11:45・13:15～16:45 >

(土・日・祝日・弊社休日を除く)

**双葉電子工業(株) ラジコンカスタマーサービス**

〒299-4395 千葉県長生郡長生村藪塚 1080 / TEL.(0475)32-4395



---

双葉電子工業株式会社 ホビーラジコン事業センター・営業部  
〒299-4395 千葉県長生郡長生村藪塚 1080 TEL:0475-32-6111 FAX:0475-32-2915

©FUTABA CORPORATION 2022年3月 第1版

# MC971CR ESCモードフローチャート



**ボタン操作略号**

- 進む** (進む) セットボタン 1回押し
- 戻る** (戻る) セットボタン 素早く2回押し
- キャンセル** (キャンセル) セットボタン 素早く3回押し
- 保存** (保存) セットボタン 素早く4回押し
- セッティングモード長押し (2秒以上)

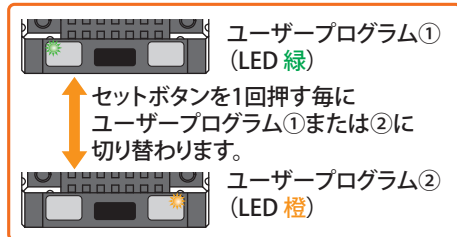
## 初期設定を行なう場合



## スタンバイ状態 (走行可)



## 保存先の選択



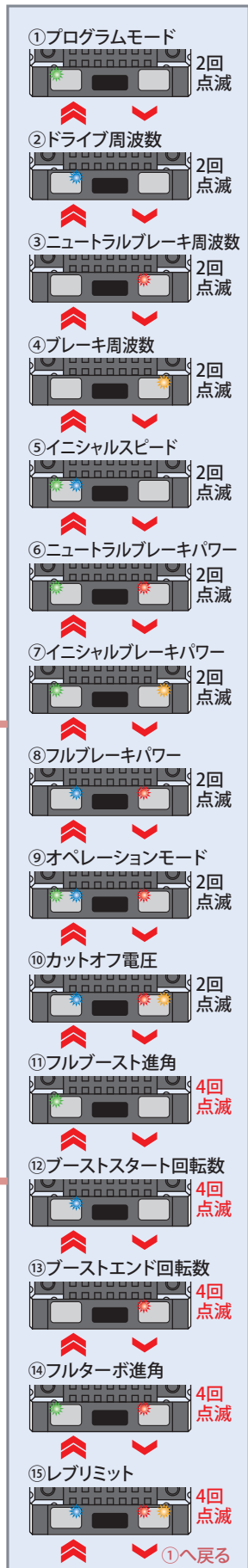
自動的に保存先の選択へ移行します。



保存する場合

(注) 変更後の値は電源を切るとリセットされるため、設定値を保存する場合は必ず「プログラム保存」を行ってください。

## セレクトモード (走行不可)



## セッティングモード (走行不可)

Drift	Non Boost	Touring	
Off-Road 2WD	Off-Road 4WD		
User Program 1	User Program 2		
-----			
4kHz	8kHz	16kHz	24kHz
-----			
2kHz	4kHz	8kHz	16kHz
-----			
2kHz	4kHz	8kHz	16kHz
-----			
0%	8%	14%	
-----			
0%	4%	8%	10%
12%	14%	16%	32%
-----			
6%	12%	16%	26%
-----			
70%	80%	90%	100%
-----			
<正回転>前進/ブレーキ	<正回転>前進/ブレーキ/バック	<正回転>前進/バック	<逆回転>前進/ブレーキ
<逆回転>前進/ブレーキ/バック	<逆回転>前進/バック		
-----			
NONE	2.8V/Cell	3.0V/Cell	
3.1V/Cell	3.2V/Cell	3.4V/Cell	
-----			
0deg	15deg	25deg	45deg
-----			
5,000rpm	10,000rpm	15,000rpm	
20,000rpm			
-----			
15,000rpm	20,000rpm	30,000rpm	
40,000rpm	50,000rpm		
-----			
0deg	12deg	20deg	30deg
-----			
OFF	15,000rpm	30,000rpm	
50,000rpm			

※「プログラムロード」で「ブースト・ターボ無効」を選択すると、フルブースト進角以下の機能は使用できず、スキップされます。この場合の進角は0°固定になります。

設定項目	プリセット初期値				設定可能範囲		機能概要	
	ドリフト	ブースト・ターボ無効	ツリーング	オフロード 2WD	オフロード 4WD	MC971CR 本体		送信機 (MCリンク)
ドライブ周波数 (kHz)	16	16	4	4	16	4~24 (4種)	1~32 (24種)	加速のフィーリング(クイックorマイルド)を決定します。
ニュートラルブレーキ周波数 (kHz)	16	16	8	2	8	2~16 (4種)	0.5~32 (25種)	走行中にスロットルをニュートラル位置に戻した際にかかるブレーキフィーリング(クイックorマイルド)を決定します。
ブレーキ周波数 (kHz)	8	2	2	2	8	2~16 (4種)	0.5~32 (25種)	走行中にスロットルをブレーキ側に入れた際にかかるブレーキフィーリング(クイックorマイルド)を決定します。
イニシャルスピード (%)	8	0	8	14	8	0・8・14	0~50 (26種)	停止状態から加速し始める際の初速を決定します。数値が大きいほど唐突な走り出しになります。
ニュートラルブレーキパワー (%)	16	4	16	16	24	0~32 (8種)	0~100 (51種)	走行中にスロットルをニュートラル位置に戻した際にかかるブレーキパワーを決定します。
イニシャルブレーキパワー (%)	26	6	26	26	12	6~26 (4種)	0~50 (26種)	走行中にスロットルをブレーキ側に入れた瞬間にかかるブレーキパワーを決定します。
フルブレーキパワー (%)			100			70~100 (4種)	0~100 (51種)	走行中にスロットルをフルブレーキに入れた際にかかるブレーキパワーを決定します。
前進側最高速度制限 (%)			100			100	50~100 (26種)	前進側の最高速度を制限する機能です。
後退側最高速度制限 (%)			25			25	25~100 (4種)	後退側の最高速度を制限する機能です。
オペレーションモード			N/F/B/R (正回転・バック可)				6種	モータの回転方向、ブレーキの有無、リバース機能の有無を決定します。
カットオフ電圧 (V/Cell)			3.2			OFF & 2.8~3.4	OFF & 2.6~3.6	バッテリー電圧が設定値まで低下した際に超低速での定速走行とすることで、バッテリー電圧が低下することをトライバースに知らせます。
フルブースト進角 (deg.)	0	—	25	0	0	0~45 (4種)	0~60 (61種)	ブースト機能により上昇する進角の最高到達値です。
ブーストスタート回転数 (rpm)	5000	—	10000	5000	5000	5000~20000 (4種)	1000~40000 (79種)	ブーストが掛かり始めるモータ回転数です。この回転数に達するまでは、スロットルに対しリニアな加速となります。
ブーストエンド回転数 (rpm)	20000	—	30000	20000	20000	15000~50000 (5種)	10000~100000 (181種)	「フルブースト進角」にて設定した進角値に到達するモータ回転数です。この回転数を超過するとブーストがOFFになります。
スロットルブーストコントロール			OFF			—	ON / OFF	ブースト機能を使用する際、急激なスロットル操作をした場合でも、回転数が急激に変化しないよう自動制御するセーフティ機能です。
ターボアクティベーション	フルスロットル時		フルスロットル時				3パターン	ターボが作動する要因を決定します。(フルスロットル時 or 任意回転数到達時 or 両者の何れか)
フルターボ進角 (deg.)	12	—	20	12	0	0~30 (4種)	0~30 (31種)	ターボ機能により上昇する進角の最高到達値です。
ターボスタート回転数 (rpm)	20000	—		20000		—	10000~50000 (81種)	ターボが作動し始める回転数です。
ターボオンスロープ (deg./0.1sec.)	3	—	9	3	3	—	1~25	ターボが作動し始めてからフルターボ進角に到達するまでの進角上昇率です。数値が大きいほど、より急激に進角が上昇します。
ターボオフスロープ (deg./0.1sec.)	6	—	6	6	6	—	1~25	フルターボ進角状態からターボが解除されるまでの減速感を調整します。数値が小さいほどフルターボ状態からの減速感が緩やかになります。
ターボスタートデレイタイム (sec.)	0.15	—		0.15		—	0~1.00 (21種)	フルスロットルに入れてからターボが作動し始めるまでの時間です。
ターボオフデレイタイム (sec.)	0	—		0		—	0~1.00 (21種)	フルスロットルを緩めた瞬間からターボがOFFになるまでの時間。
レブリミット (RPM)			OFF			OFF・15000 30000・50000	OFF & 10000 ~100000 (92種)	任意の回転数でモータへの出力を頭打ちさせます。高回転のモータをご使用の際等、思わぬ速度上昇を防ぐことができます。
フリーゾーンアジャスト (%)			6			—	1~10 (10種)	スロットルをニュートラルからドライブ側へ移行した瞬間の出力特性を調整します。スロットルが低いほど加速開始時の出力特性がクイックに、高いほど滑らか・マイルドに変化します。
トルクレベル※			0			—	-5~+5 (11種)	設定値0がノーマル状態。数値が高いほどトルク感のある加速&緩やかな減速となり、低いほど緩やかな上げ上がり&急激な減速となります。
トルクエンドポイント (%) ※			100			—	20~100 (17種)	トルクレベル機能が作動するスロットル範囲 (0%~設定値まで作動) を設定します。トルクエンドポイント以降は通常の出力特性となります。

※【重要】トルクレベル及びトルクエンドポイントは、アキュヴァンス社製ブラシレスモータ「LUXON AGILE」および「FLEDGE」をご使用時のみ正常に機能します。アキュヴァンス社製モータや他社製モータをご使用の際は、設定不可、または正しく動作いたしません。また、トルクレベル及びトルクエンドポイントは、T4PMシリーズのMMCリンクには対応していません。

For sensored motor  
***MC971CR***